## (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-184810

(P2001-184810A)

(43)公開日 平成13年7月6日(2001.7.6)

(51) Int.Cl.7	識別記号	<b>F</b> I	テーマコード(参 <b>考)</b>
G 1 1 B 21/02	6 3 0	G 1 1 B 21/02	630A 5D068
H 0 2 K 33/18		H 0 2 K 33/18	C 5H633

#### 審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 6 頁)

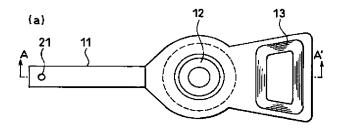
(21)出願番号	特願平11-363589	(71)出願人	000005186	
			株式会社フジクラ	
(22)出願日	平成11年12月22日(1999.12.22)		東京都江東区木場1丁目5番1号	
		(72)発明者	土屋進	
			千葉県佐倉市六崎1440番地 株式会社フジ	
			クラ佐倉事業所内	
		(72)発明者	谷平 一男	
			千葉県佐倉市六崎1440番地 株式会社フジ	
			クラ佐倉事業所内	
		(74)代理人	100092820	
			弁理士 伊丹 勝	
			最終頁に続く	

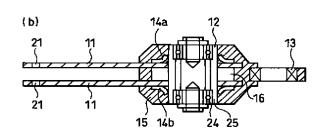
## (54) 【発明の名称】 樹脂モールド型アクチュエータ

## (57)【要約】

【課題】 簡単な構造でヘッド支持アームとベアリング アセンブリとの位置固定及び導通確保を可能とした樹脂 モールド型アクチュエータを提供する。

【解決手段】 基端部に軸受取り付け孔が設けられて先端部にヘッドが搭載されるヘッド支持アーム11と、このヘッド支持アーム11の軸受取り付け孔に装着された、軸受アセンブリ12と、前記ヘッド支持アーム11をスイングさせるための可動コイル13と、前記ヘッド支持アーム11に前記軸受アセンブリ12が装着された状態でその基端部と前記可動コイル13とを連結するように成形されたモールド樹脂15とを備え、前記モールド樹脂15の成形前に前記ヘッド支持アーム11と前記軸受アセンブリ12との間の位置関係を固定する金属ストップリング14a、14bが前記軸受アセンブリ12に圧入装着される。





10

1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 基端部に軸受取り付け孔が設けられて先端部にヘッドが搭載されるヘッド支持アームと、

このヘッド支持アームの軸受取り付け孔に装着された、 金属ハウジングに収納された軸受と、

前記へッド支持アームをスイングさせるための可動コイルと

前記へッド支持アームに前記軸受が装着された状態でその基端部と前記可動コイルとを連結するように成形されたモールド樹脂とを備え、

前記モールド樹脂の成形前に前記ヘッド支持アームと前記軸受との間の位置関係を固定する金属ストップリングが前記軸受に圧入装着されていることを特徴とする樹脂モールド型アクチュエータ。

【請求項2】 前記ヘッド支持アームは複数設けられ、これら複数のヘッド支持アームはリング状スペーサを介して積層されることを特徴とする請求項1記載の樹脂モールド形アクチュエータ。

【請求項3】 前記金属ストップリングは、その内周に前記軸受の金属ハウジングの外周面に圧接される爪部が 20形成されていることを特徴とする請求項1又は2記載の樹脂モールド型アクチュエータ。

【請求項4】 基端部に軸受取り付け孔が設けられて先端部にヘッドが搭載されるヘッド支持アームと、

このヘッド支持アームの軸受取り付け孔に装着された、 金属ハウジングに収納された軸受と、

前記ヘッド支持アームをスイングさせるための可動コイルと、

前記へッド支持アームに前記軸受が装着された状態でその基端部と前記可動コイルとを連結するように成形され 30 たモールド樹脂とを備え、

前記へッド支持アームの軸受取り付け孔の内周に、前記軸受の金属ハウジングの外周面に圧接される爪部が形成されていることを特徴とする樹脂モールド型アクチュエータ.

【請求項5】 前記軸受の金属ハウジングの外周面に、前記爪部と噛み合う凹凸が形成されていることを特徴とする請求項3又は4記載の樹脂モールド型アクチュエータ。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、磁気ディスク装置等に用いられるスイング型アクチュエータに係り、特に小型の樹脂モールド型アクチュエータに関する。

## [0002]

【従来の技術】コンピュータのハードディスクに代表さ リング3'との間の導通が不十分になる可能性があった。また凸部5'の位置寸法は、アクチュエータのモデムと、このヘッド支持アームをスイングさせるための可 助コイルとを備えて構成される。ヘッドが先端に搭載さ 毎に専用部品とならざるを得ず、寸法変更を伴うモデルれるヘッド支持アーム(スイングアーム)は通常、アル 50 チェンジには新規製作が必要で設計の自由度は極めて低

ミニウム等の軽量の金属によりプレス加工される。この ヘッド支持アームの基端部には、ヘッドをスイングさせ るためのアーム支持部があり、このアーム支持部に可動 コイルが連結されることになる。

【0003】この種のスイング型アクチュエータの小型

化、軽量化のために、従来より、ヘッド支持アームと可

動コイルとを樹脂により一体に連結する樹脂モールド型アクチュエータが提案されている。図6及び図7は、従来の樹脂モールド型アクチュエータの例を示している。【0004】図6のアクチュエータ構造は、ヘッド支持アーム1と可動コイル2とがモールド樹脂4により一体化されている。ヘッド支持アーム1の基端部に開けられた回転軸受部には金属製の円筒状リング3が設けられている。即ち円筒状リング3にスペーサ5を介してヘッド支持アーム1が取り付けられ、これが可動コイル2と共にモールド樹脂4により連結される。樹脂モールド後、軸受アセンブリ6がリング3に圧入又は接着される。軸受アセンブリは、金属製ハウジングに軸受が収納されたものである。ヘッド支持アーム1と円筒状リング3との

【0005】図7のアクチュエータ構造では、同様にヘッド支持アーム1と可動コイル2とがモールド樹脂4により連結されているが、この場合金属製のリング3'が軸受7a,7bのハウジングを兼ねている。リング3'の外側には、ヘッド支持アーム1の位置を固定する、図6のスペーサ5に相当する凸部(段差)5'が形成されており、この凸部5'にヘッド支持アーム1を重ねた状態で、可動コイル2と共に樹脂4でモールドされる。その後、リング3'の両側から、スリーブ8を介して軸受7a,7bが取り付けられる。

間の位置を固定し導通を確保するために、ヘッド支持ア

ーム1と円筒状リング3の間に嵌合構造が設けられる。

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】図6のアクチュエータ 構造では、上述のように、軸受アセンブリ6が樹脂モー ルド後に組み込まれる。従って、リング3と軸受アセン ブリ6のハウジングとの間の位置固定と導通とを確実に するためには、軸受アセンブリ6を圧入して、リング3 に強く圧接される状態とすることが必要である。或いは 40 両者の間に導電性接着剤を介在させることが必要にな る。しかしこれらはいずれも、コスト高の原因となる。 一方図7の場合は、支持アーム1は、軸受のハウジング を兼ねたリング3'の凸部5'に単に重ねただけで、樹 脂4で一体化される。従って、支持アーム1の位置ずれ が生じたり、或いは支持アームと軸受ハウジングである リング3'との間の導通が不十分になる可能性があっ た。また凸部5'の位置寸法は、アクチュエータのモデ ル毎に決められるものであり、リング3'と共にモデル 毎に専用部品とならざるを得ず、寸法変更を伴うモデル 3

かった。

【0007】この発明は、上記事情を考慮してなされた もので、簡単な構造でヘッド支持アームと軸受アセンブ リとの位置固定及び導通確保を可能とした樹脂モールド 型アクチュエータを提供することを目的としている。

#### [0008]

【課題を解決するための手段】この発明に係る樹脂モー ルド型アクチュエータは、基端部に軸受取り付け孔が設 けられて先端部にヘッドが搭載されるヘッド支持アーム と、このヘッド支持アームの軸受取り付け孔に装着され 10 た、金属ハウジングに収納された軸受と、前記ヘッド支 持アームをスイングさせるための可動コイルと、前記へ ッド支持アームに前記軸受が装着された状態でその基端 部と前記可動コイルとを連結するように成形されたモー ルド樹脂とを備え、前記モールド樹脂の成形前に前記へ ッド支持アームと前記軸受との間の位置関係を固定する 金属ストップリングが前記軸受に圧入装着されているこ とを特徴とする。ヘッド支持アームを複数設ける場合に は、これら複数の支持アームはリング状スペーサを介し て積層される。金属ストップリングは、その内周に前記 軸受の金属ハウジングの外周面に圧接される爪部が形成 されていることが好ましい。

【0009】この発明に係る樹脂モールド型アクチュエ ータはまた。基端部に軸受取り付け孔が設けられて先端 部にヘッドが搭載されるヘッド支持アームと、このヘッ ド支持アームの軸受取り付け孔に装着された、金属ハウ ジングに収納された軸受と、前記ヘッド支持アームをス イングさせるための可動コイルと、前記ヘッド支持アー ムに前記軸受が装着された状態でその基端部と前記可動 コイルとを連結するように成形されたモールド樹脂とを 備え、前記ヘッド支持アームの軸受取り付け孔の内周 に、前記軸受の金属ハウジングの外周面に圧接される爪 部が形成されていることを特徴とする。

【0010】この発明においては、金属ハウジング付き 軸受と可動コイルが一体に樹脂モールドされるが、軸受 とヘッド支持アームの間は、金属ストップリングの圧入 によって位置固定され、確実に導通がとられる。或い は、ヘッド支持アームの軸受取り付け孔の内周に爪部を 形成しておくことによって、軸受とヘッド支持アームの 間の位置固定と導通確保がなされる。従って、軸受とへ 40 ッド支持アームの位置固定と導通確保のための構造は簡 単であり、コストもかからない。

【0011】この発明において好ましくは、軸受のハウ ジング外周面に、ストップリング或いはヘッド支持アー ムの軸受取り付け孔に形成された爪部と噛み合うような 凹凸が形成される。これにより、軸受とヘッド支持アー ムとの間のより強固な位置固定と導通が可能となる。

## [0012]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して、この発明

実施例による樹脂モールド型アクチュエータを示す平面 図とそのA-A'断面図である。図2は、その樹脂モー ルド型アクチュエータのモールド前の構造の分解斜視図 である。アクチュエータは、ヘッド支持アーム11と、 これに取り付けられた軸受アセンブリ12、及びこれら をヘッド支持アーム11をスイングさせるための可動コ イル13と共に一体に連結するモールド樹脂15により 構成される。

4

【0013】具体的に各部の構造及び組立工程を説明す れば、次の通りである。ヘッド支持アーム11は、アル ミニウム等の金属をプレス加工したもので、先端にヘッ ド取り付け孔21を有し、基端部22には軸受取り付け 孔23を有する。このヘッド支持アーム11の軸受取り 付け孔23にまず、軸受アセンブリ12が取り付けられ る。軸受アセンブリ12は、アルミニウム又はステンレ ス等の金属ハウジング25に軸受24が収納されたもの である。図の例では、ヘッド支持アーム11が二つの場 合を示しているが、このときヘッド支持アーム11の間 にはリング状スペーサ16を介在させる。ヘッド支持ア ームの本数が更に多い場合は同様に各アームの間にスペ ーサを介在させればよい。ヘッド支持アームが1本の場 合はスペーサは必要ない。

【0014】軸受アセンブリ12に、上述のようにヘッ ド支持アーム11をスペーサ16を介して重ねた後、軸 受アセンブリ12の両側からは、アルミニウム又はステ ンレスをプレス加工してなる金属ストップリング14 a, 14bを圧入装着する。ストップリング14a. 1 4 bは、その内周が凹凸加工されて、複数個の爪部26 a, 26bが形成されている。爪部26a, 26bの先 端を結んで描かれる内径は、軸受アセンブリ12の外径 より小さく設定されるものとする。従ってこれらの爪部 26a, 26bが軸受アセンブリ12のハウジング25 の外周に摺動するようにして、ストップリング14a, 14 bが軸受アセンブリ12に嵌め込まれる。

【0015】これにより、ヘッド支持アーム11と軸受 アセンブリ12との間は強固に固定され、両者の相対位 置の固定と、導通とが確保される。この様に軸受アセン ブリ12にヘッド支持アーム11を固定した状態で、モ ールド樹脂15の成形により可動コイル13を一体に連 結してアクチュエータが得られる。

【0016】この実施例によると、金属ストップリング 14a, 14bによりヘッド支持アーム11は軸受アセ ンブリ12に強固に取り付けられ、従って位置精度が高 くなりまた、ヘッド支持アーム11と軸受ハウジング2 5の間の導通性も向上する。金属ストップリング14 a, 14bはプレス加工により簡単に作られ、全体とし て部品点数も少ないから、樹脂モールド型アクチュエー 夕の低コスト化が図られる。

【0017】図3(a)(b)は、金属ストップリング の実施例を説明する。図1(a)(b)は、この発明の 50 14a,14bの他の構造例を示す平面図と正面図であ る。図示のようにこの例では、爪部26a, 26bの先 端が僅かに反った状態に作られている。この場合例え ば、爪部26a,26bの先端を結んで得られる内径 を、軸受アセンブリ12の外径と比べて先の実施例より 更に小さく設定する。この様にすると、爪部26a,2 6 b は軸受アセンブリ12の外周面により食い込む形で 弾性的に強く圧接される。従って、軸受アセンブリ12 とヘッド支持アーム11の間の位置固定と導通確保がよ り確実になる。

のハウジング25の外周には、図4に示すように、微細 ピッチの凹凸を、例えば周方向に溝を加工して形成して おくことが好ましい。この様な凹凸面とすれば、金属ス トップリング14a, 14bの軸受アセンブリ12との 噛み合いが強くなり、軸受アセンブリ12とヘッド支持 アーム11の間の位置固定と導通確保がより確実にな る。

【0019】図5(a)(b)は、別の実施例による樹 脂モールド型アクチュエータの断面図と、そのヘッド支 持アーム11の平面図を示している。先の実施例と対応 20 する部分には先の実施例と同一符号を付して詳細な説明 は省く。この実施例では、ヘッド支持アーム11の基端 部22の軸受取り付け孔23の内周に、爪部26を複数 個形成している。爪部26の先端で決まる内径は、軸受 アセンブリ12の外径より小さいものとする。この様な 構造として、軸受アセンブリ12をヘッド支持アーム1 2の軸受取り付け孔23に圧入装着する。

【0020】これにより、爪部26が軸受アセンブリ1 2に強く圧接されて、金属ストップリングを用いること なく、ヘッド支持アーム11と軸受アセンブリ12は強 30 構造例である。 固に位置が固定され、また両者の間の導通がとれる。こ の様にヘッド支持アーム11と軸受アセンブリ12を組 み合わせた後、これを先の実施例と同様に可動コイル1 3と共にモールド樹脂15で一体に連結してアクチュエ ータが得られる。

【0021】この実施例によっても、先の実施例と同様 に、ヘッド支持アーム11と軸受アセンブリ12は、位 置ずれのない状態で強固に固定され、十分な導通が確保

される。また先の実施例に比べて、更に部品点数が少な くなり、製造が容易でコストも低減される。なおこの実 施例の場合も、図4に示したように、軸受アセンブリ1 2の外周に微細ピッチの凹凸を形成することは、更に強 固な位置固定と動対性確保のために有効である。

6

#### [0022]

【発明の効果】以上述べたようにこの発明によれば、樹 脂モールド前に、軸受とヘッド支持アームの間を、爪部 が形成された金属ストップリングの圧入によって固定 【0018】上記実施例において、軸受アセンブリ12 10 し、或いはヘッド支持アームの軸受取り付け孔の内周に 爪部を形成しておくことによって軸受とヘッド支持アー ムの間を固定することにより、樹脂モールド型アクチュ エータの位置固定と導通確保が確実に行われる。また、 モデルチェンジに伴うヘッド支持アーム位置変更等の設 計の自由度が飛躍的に向上し、トータル的にコストダウ ンが可能となる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】 この発明の実施例による樹脂モールド型アク チュエータの平面図とそのA-A'断面図である。

【図2】 同実施例の樹脂モールド前の構造の分解斜視 図である。

【図3】 金属ストップリングの他の構造例である。

 $\mathbb{Z}[34]$ 軸受アセンブリの好ましい構造を示す図であ る。

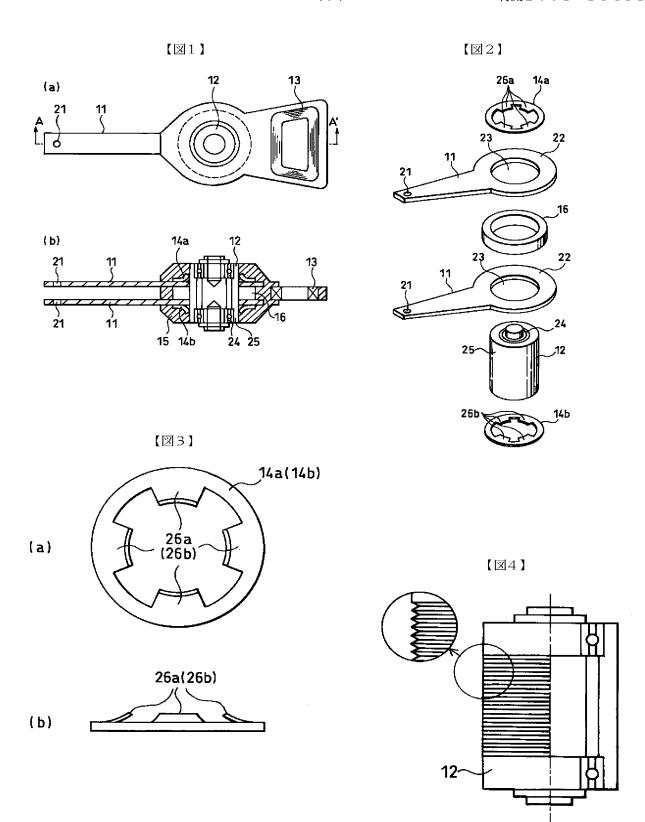
他の実施例による樹脂モールド型アクチュエ 【図5】 ータの断面図とそのヘッド支持アームの平面図である。

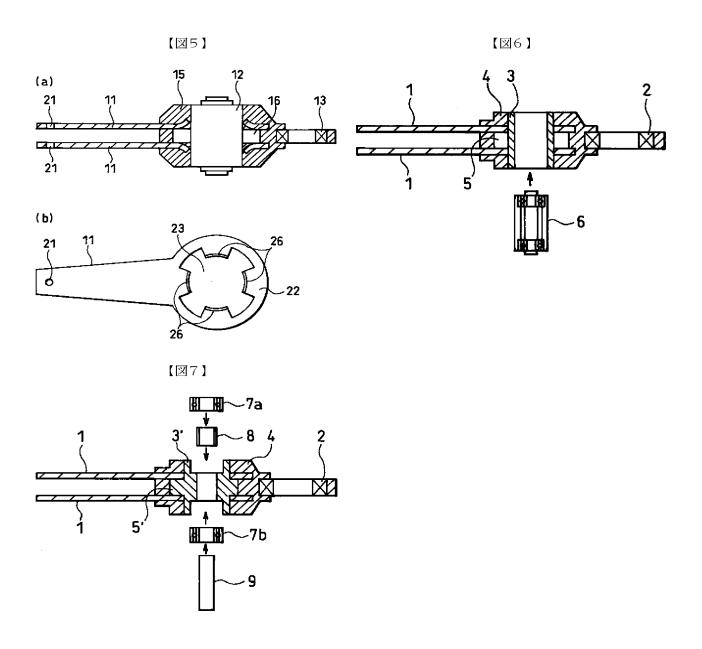
【図6】 従来の樹脂モールド型アクチュエータの構造 例である。

【図7】 従来の樹脂モールド型アクチュエータの他の

#### 【符号の説明】

11…ヘッド支持アーム、12…軸受アセンブリ、13 …可動コイル、14a, 14b…金属ストップリング、 15…樹脂、16…スペーサ、21…ヘッド取り付け 孔、22…基端部、23…軸受取り付け孔、24…軸 受、25…金属ハウジング、26,26a,26b…爪 部。





フロントページの続き

## (72)発明者 高木 正純

千葉県佐倉市六崎1440番地 株式会社フジ クラ佐倉事業所内 Fターム(参考) 5D068 AA01 BB01 CC12 EE17 EE19 GG03

> 5H633 BB02 BB15 GG03 GG06 GG07 GG08 GG11 JA08 JB03 JB05

PAT-NO: JP02001184810A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 2001184810 A

TITLE: RESIN MOLDED ACTUATOR

PUBN-DATE: July 6, 2001

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

TSUCHIYA, SUSUMU N/A

TANIHIRA, KAZUO N/A

TAKAGI, MASAZUMI N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

FUJIKURA LTD N/A

APPL-NO: JP11363589

APPL-DATE: December 22, 1999

INT-CL (IPC): G11B021/02, H02K033/18

# ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a resin molded actuator capable of performing the position fixation and conduction assurance of a head supporting arm and a bearing assembly with a simple structure.

SOLUTION: This rein molded actuator has the head supporting arm 11 which is provided with a bearing mounting hole at its

base end and is mounted with a head at its front end, a bearing assembly 12 which is mounted at the bearing mounting hole of this head supporting arm 11, a movable coil 13 which acts to swing the head supporting arm 11 and a molding resin 15 which is so molded as to connect the base end of the head supporting arm 11 and the movable coil 13 in the state that the bearing assembly 12 is mounted at the head supporting arm. Metallic stop rings 14a and 14b which fix the position relation between the head supporting arm 11 and the bearing assembly 12 prior to the molding of the molding resin 15 are press-fitted and mounted to the bearing assembly 12.

COPYRIGHT: (C)2001,JPO